

## Corrigé du devoir surveillé n° 2

### PROBLEME N°1

#### Partie A : Le cas où $P$ est constant

1. S'il existe un réel  $b$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = a u_n + b$ , alors en particulier pour  $n = 0$  on obtient  $u_1 = a u_0 + b$ , donc  $b$  est unique et :

$$b = u_1 - a u_0$$

2. (a)  $E_1^{(0)} = \{u \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} / \exists b \in \mathbb{R}, \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = u_n + b\}$ , autrement dit :

$$u \in E_1^{(0)} \iff u \text{ est une suite arithmétique}$$

- (b)  $E_0^{(0)} = \{u \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} / \exists b \in \mathbb{R}, \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = b\}$ , autrement dit :

$$E_0^{(0)} \text{ est l'ensemble des suites constantes à partie du rang 1}$$

3.  $E_a^{(0)}$  est inclus dans  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ , de plus la suite nulle appartient à  $E_a^{(0)}$  (il suffit de prendre  $b = 0$ ) donc  $E_a^{(0)}$  est non vide.

Soient à présent  $\lambda$  un réel quelconque, et deux suites  $u$  et  $v$  de  $E_a^{(0)}$  :

$u \in E_a^{(0)}$ , donc il existe  $b_u \in \mathbb{R}$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = a u_n + b_u$  de même il existe  $b_v \in \mathbb{R}$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}, v_{n+1} = a v_n + b_v$ .

On a alors  $\forall n \in \mathbb{N}, \lambda u_{n+1} + v_{n+1} = a(\lambda u_n + v_n) + (\lambda b_u + b_v)$ , donc  $\lambda u + v$  appartient à  $E_a^{(0)}$ ;  $E_a^{(0)}$  est stable par combinaison linéaire, comme il est non vide et inclus dans  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ , c'est donc un sous-espace de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  et par conséquent, un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.

4. On peut écrire :  $\forall n \in \mathbb{N}, 1 = a \times 1 + (1 - a), a^{n+1} = a \times a^n + 0$ , donc les suites  $x$  et  $y$  sont éléments de  $E_a^{(0)}$  avec  $b_x = 1 - a$  et  $b_y = 0$ .

Soit  $E_a^{(0)}$  ent  $\alpha$  et  $\beta$  des réels tels que l'on ait  $\alpha x + \beta y = 0$  c'est à dire  $\forall n \in \mathbb{N}, \alpha + \beta a^n = 0$ .

En particulier pour  $n = 0$ , cela donne  $\alpha + \beta = 0$ , puis pour  $n = 1$  :  $\alpha + a\beta = 0$ ; d'où par soustraction :  $(1 - a)\beta = 0$  et comme  $a \neq 1$  par hypothèse, on en déduit  $\beta = 0$ , puis  $\alpha = 0$ . La famille  $(x, y)$  est donc libre.

5. (a)  $x_0 = x_1 = 1; y_0 = 1$  et  $y_1 = a$  donc  $\lambda$  et  $\mu$  sont solutions du système :

$$\begin{cases} \lambda + \mu &= u_0 \\ \lambda + a\mu &= u_1 \end{cases} \text{ donc : } \mu = \frac{u_1 - u_0}{a - 1} \text{ et } \lambda = \frac{a u_0 - u_1}{a - 1}.$$

- (b) Soit  $\mathcal{P}_n : u_n = \lambda x_n + \mu y_n$  établissons la pour tout  $n$  par récurrence :

Initialisation : l'égalité est vérifiée aux rangs  $n = 0$  et  $n = 1$  (question précédente).

Soit  $n \in \mathbb{N}$ , on suppose que  $\mathcal{P}_n$  est vraie, on a :

$$u_{n+1} = a u_n + b_u \quad \text{car } u \in E_a^{(0)} \\ = a(\lambda x_n + \mu y_n) + b_u \quad \text{d'après l'hypothèse de récurrence.}$$

Or, d'après la question 4,  $x_{n+1} = a x_n + (1 - a)$  et  $y_{n+1} = a y_n$ , donc :

$$u_{n+1} = \lambda(x_{n+1} + a - 1) + \mu y_{n+1} + b_u = \lambda x_{n+1} + \mu y_{n+1} + \underbrace{(a u_0 - u_1)}_{\lambda(a-1)} + \underbrace{(u_1 - a u_0)}_{b_u}.$$

On a donc établi  $\mathcal{P}_{n+1}$  donc  $\mathcal{P}_n$  est vraie pour tout  $n \in \mathbb{N}$ .

- (c) On en conclut que toute suite de  $E_a^{(0)}$  peut s'écrire comme combinaison linéaire des suites  $x$  et  $y$ , donc la famille  $(x, y)$  engendre  $E_a^{(0)}$ ; comme elle est libre c'en est une base.

6.  $E_a^{(0)}$  admet une base composée de deux vecteurs, c'est donc un espace de dimension 2.

## Partie B : Le cas où $a \neq 1$

1. (a) • Linéarité : Soient  $P, Q$  deux polynômes de  $\mathbb{R}_p[X]$  et  $\lambda \in \mathbb{R}$  :
- $$\phi(\lambda P + Q) = ((\lambda P + Q)(0), \dots, (\lambda P + Q)(p)) = \lambda (P(0), \dots, P(p)) + (Q(0), \dots, Q(p)) = \lambda \phi(P) + \phi(Q);$$
- donc  $\phi$  est linéaire.
- Injectivité : Soit  $P \in \mathbb{R}_p[X]$ ,  $P \in \ker(\phi) \iff P(0) = P(1) = \dots = P(p) = 0$ , donc  $P$  admet  $p + 1$  racines distinctes (tous les entiers de 0 à  $p$ ). Comme  $P$  est de degré inférieur ou égal à  $p$ ,  $P$  est le polynôme nul.
- Conclusion :  $\phi$  est linéaire, injective,  $\dim(\mathbb{R}_p[X]) = \dim(\mathbb{R}^{p+1}) = p + 1$ , donc on peut utiliser le théorème du rang pour déduire que  $\phi$  est bijective.
- (b) Soient  $P$  et  $Q$  deux polynômes de  $\mathbb{R}_p[X]$  tels que  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+1} = a u_n + P(n)$  et  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+1} = a u_n + Q(n)$ . En particulier pour tous les entiers  $k \in \llbracket 0, p \rrbracket$ , on a  $P(k) = Q(k) = u_{k+1} - a u_k$ .  $P$  et  $Q$  ont donc même image par  $\varphi$ ; comme  $\varphi$  est injective on en déduit  $P = Q$ .
2. On montre que  $E_a^{(p)}$  est un sous-espace de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  : la suite nulle appartient à  $E_a^{(p)}$ , il suffit de prendre  $P = 0$ . Soient à présent  $\lambda$  un réel quelconque, et deux suites  $u$  et  $v$  de  $E_a^{(p)}$  :
- $u \in E_a^{(p)}$ , donc il existe  $P_u \in \mathbb{R}_p[X]$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+1} = a u_n + P_u(n)$  de même il existe  $P_v \in \mathbb{R}_p[X]$  tel que  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $v_{n+1} = a v_n + P_v(n)$ .
- On a alors  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $\lambda u_{n+1} + v_{n+1} = a(\lambda u_n + v_n) + \underbrace{(\lambda P_u(n) + P_v(n))}_{(\lambda P_u + P_v)(n)}$ ; or  $\lambda P_u + P_v \in \mathbb{R}_p[X]$  donc  $\lambda u + v$  appartient à  $E_a^{(p)}$ .  $E_a^{(p)}$  est inclus dans  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$ , non vide, stable par combinaison linéaire, c'est donc un sous-espace de  $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$  et par conséquent, un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel.
3. Le calcul précédent montre que le polynôme associé à la suite  $\lambda u + v$  est le polynôme  $\lambda P_u + P_v$ , on a donc :  $\forall (u, v) \in (E_a^{(p)})^2$ ,  $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ ,  $\theta(\lambda u + v) = \lambda \theta(u) + \theta(v)$ .  $\theta$  est bien une application linéaire.
4.  $u \in \ker(\theta) \iff \forall n \in \mathbb{N}$ ,  $u_{n+1} = a u_n$  donc  $\ker(\theta)$  est l'ensemble des suites géométriques de raison  $a$  (droite vectorielle engendrée par la suite  $y$ ).
5. (a)  $\deg(X+1)^k = k$ ,  $\deg(a X^k) \leq k$ , donc  $\deg(Q_k) \leq k$ . D'autre part le coefficient de  $X^k$  vaut  $1 - a$ , comme  $a \neq 1$ ,  $Q_k$  est de degré  $k$  exactement.
- (b) Les polynômes  $Q_0, \dots, Q_p$  sont de degrés tous distincts, ils forment donc une famille libre; comme le cardinal de cette famille vaut  $p + 1 = \dim(\mathbb{R}_p[X])$ , c'est bien une base de  $\mathbb{R}_p[X]$ .
- (c) Prenons la suite  $x^{(k)} : \forall n \in \mathbb{N}$ ,  $x_n^{(k)} = n^k$ . On a bien  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $x_{n+1}^{(k)} - a x_n^{(k)} = Q_k(n)$ , donc  $\theta(x^{(k)}) = Q_k$ , et  $Q_k \in \text{Im}(\theta)$ .
- (d) La famille  $(Q_0, \dots, Q_p)$  est une famille de vecteurs de  $\text{Im}(\theta)$  donc  $\text{Vect}(Q_0, \dots, Q_p) \subset \text{Im}(\theta)$  mais c'est aussi une base de  $\mathbb{R}_p[X]$ , donc  $\mathbb{R}_p[X] \subset \text{Im}(\theta)$ ; par conséquent  $\text{Im}(\theta) = \mathbb{R}_p[X]$  et  $\theta$  est surjective.
6. Montrons que  $E_a^{(p)}$  admet une famille génératrice finie : on vient de voir que  $\theta$  est surjective, choisissons un antécédent pour chacun des polynômes  $(Q_0, \dots, Q_p)$  (qui forment une base de  $\text{Im}(\theta)$ ), par exemple les  $x^{(k)}$  définis à la question précédente. Soit  $(u) \in E_a^{(p)}$ ,  $\theta(u)$  s'exprime comme combinaison linéaire de  $(Q_0, \dots, Q_p)$  donc  $\exists (\alpha_0, \dots, \alpha_p) \in \mathbb{R}^{p+1}$  tels que  $\theta(u) = \alpha_0 Q_0 + \dots + \alpha_p Q_p$ . Par conséquent  $\theta(u - (\alpha_0 x^{(0)} + \dots + \alpha_p x^{(p)})) = 0$  donc  $u - (\alpha_0 x^{(0)} + \dots + \alpha_p x^{(p)}) \in \text{Ker}(\theta)$ ; comme  $\text{Ker}(\theta) = \text{Vect}(y)$  il existe  $\beta \in \mathbb{R}$  tel que  $u = \alpha_0 x^{(0)} + \dots + \alpha_p x^{(p)} + \beta y$ . La famille  $(x^{(0)}, \dots, x^{(p)}, y)$  engendre  $E_a^{(p)}$  qui est donc bien un espace de dimension finie.  $\text{Ker}(\theta)$  est de dimension 1, donc d'après le théorème du rang,  $E_a^{(p)}$  est un espace vectoriel de dimension égale à 1 plus celle de  $\mathbb{R}_p[X]$ , soit  $p + 2$ .
7. La famille  $(x^{(0)}, \dots, x^{(p)})$  a pour image par  $\theta$  la famille  $(Q_0, \dots, Q_p)$  qui est libre (en tant que base de  $\mathbb{R}_p[X]$ ), c'est donc une famille libre. On vérifie ensuite que  $y \notin \text{Vect}(x^{(0)}, \dots, x^{(p)})$  : supposons qu'il existe des réels  $\alpha_0, \dots, \alpha_p$  tels que  $y = \alpha_0 x^{(0)} + \dots + \alpha_p x^{(p)}$ , c'est à dire :  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $y_n = \alpha_0 x_n^{(0)} + \dots + \alpha_p x_n^{(p)}$ . Les  $\alpha$  ne sont pas tous nuls sinon  $y$  serait la suite nulle; en appliquant  $\theta$ , on obtient :  $\theta(y) = 0 = \alpha_0 \theta(x^{(0)}) + \dots + \alpha_p \theta(x^{(p)}) = \alpha_0 Q_0 + \dots + \alpha_p Q_p$ , ce qui est impossible puisque la famille  $(Q_0, \dots, Q_p)$  est libre.
- Conclusion :  $(x^{(0)}, \dots, x^{(p)})$  est libre,  $y \notin \text{Vect}(x^{(0)}, \dots, x^{(p)})$ , donc la famille  $(x^{(0)}, \dots, x^{(p)}, y)$  est libre; elle est de cardinal  $p + 2$  donc c'est une base de  $E_a^{(p)}$ .

8. La suite  $u$  cherchée appartient à  $E_2^{(1)}$ , dont une base est constituée des suites  $(1)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $(n)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $(2^n)_{n \in \mathbb{N}}$ .  
 Donc il existe des réels  $\alpha, \beta, \gamma$ , indépendants de  $n$ , tels que l'on ait :  $\forall n \in \mathbb{N}, u_n = \alpha + \beta n + \gamma 2^n$ .  
 En particulier, pour  $n = 0 : u_0 = -2 = \alpha + 0 + \gamma$   
 pour  $n = 1 : u_1 = 2u_0 - 0 + 7 = 3 = \alpha + \beta + 2\gamma$   
 pour  $n = 2 : u_2 = 2u_1 - 2 + 7 = 11 = \alpha + 2\beta + 4\gamma$

$$\boxed{\forall n \in \mathbb{N}, u_n = -5 + 2n + 3 \times 2^n}$$

### Partie C : Le cas où $a = 1$

1. On reprend les résultats établis à la partie B, en regardant s'ils dépendent ou pas de la valeur de  $a$  :  
 La linéarité de  $\varphi$ , l'existence et l'unicité de  $P_u$  ne dépendent pas de  $a$  ;  $E_1^{(p)}$  est un espace vectoriel sur  $\mathbb{R}$ , et l'application  $\theta$  est linéaire.  
Noyau de  $\theta$  :  $u \in \ker(\theta) \iff \forall n \in \mathbb{N}, u_{n+1} = u_n$  donc  $\ker(\theta)$  est l'ensemble des suites constantes (droite vectorielle engendrée par la suite  $x$ ).  
Degré de  $Q_k$  :  $Q_0$  est le polynôme nul, et pour  $k \geq 1$ ,  $Q_k$  est de degré  $k - 1$  ; la famille  $(Q_1, \dots, Q_{p+1})$  est libre et c'est une base de  $\mathbb{R}_p[X]$ .  
Surjectivité de  $\theta$  : pour tout  $k \geq 1$ ,  $Q_k$  est l'image par  $\theta$  de la suite  $(x^{(k+1)})$ , donc  $\theta$  est surjective.  
 On conclut donc comme pour le cas  $a \neq 1$ , que  $E_1^{(p)}$  est de dimension  $p+2$ , et une base de  $E_1^{(p)}$  est constituée des suites  $x^{(1)}, \dots, x^{(p)}, x^{(p+1)}, x$

$$\boxed{E_1^{(p)} = \left\{ u \in \mathbb{R}^{\mathbb{N}} / \exists (\alpha_0, \dots, \alpha_{p+1}) \in \mathbb{R}^{p+2}, \forall n \in \mathbb{N}, u_n = \alpha_0 x_n + \dots + \alpha_{p+1} x_n^{(p+1)} \right\}}$$

2. La suite  $u$  cherchée appartient à  $E_1^{(1)}$ , dont une base est constituée des suites  $(1)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $(n)_{n \in \mathbb{N}}$ ,  $(n^2)_{n \in \mathbb{N}}$ .  
 Donc il existe des réels  $\alpha, \beta, \gamma$ , indépendants de  $n$ , tels que l'on ait :  $\forall n \in \mathbb{N}, u_n = \alpha + \beta n + \gamma n^2$ .  
 En particulier, pour  $n = 0 : u_0 = -2 = \alpha$   
 pour  $n = 1 : u_1 = u_0 - 0 + 1 = -1 = \alpha + \beta + \gamma$   
 pour  $n = 2 : u_2 = u_1 - 6 + 1 = -6 = \alpha + 2\beta + 4\gamma$

$$\boxed{\forall n \in \mathbb{N}, u_n = -2 + 4n - 3n^2}$$

## PROBLEME N°2

### 1. Diagonalisation de $u$

(a) Calcul de  $\text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}})$  :

$$\vec{X} = (x, y, z) \in \text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}}) \iff \left[ \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 4 & -4 & -2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \times \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{cases} 5x + y + z = 0 \\ x + 5y - z = 0 \\ 4x - 4y + 2z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 5x + y + z = 0 \\ 6x + 6y = 0 & L_1 + L_2 \\ 6x + 6y = 0 & 2L_2 + L_3 \end{cases}$$

$$\iff \begin{cases} x = -y \\ z = 4y \end{cases} \quad \text{Ainsi } \text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(-\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + 4\vec{e}_3)$$

$-\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + 4\vec{e}_3$  n'est pas le vecteur nul, il constitue une famille libre donc une base de  $\text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}})$ .

Calcul de  $\text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}})$  :

$$\vec{X} = (x, y, z) \in \text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}}) \iff \left[ \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 4 & -4 & -2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \times \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\iff \begin{cases} -x + y + z = 0 \\ x - y - z = 0 \\ 4x - 4y - 4z = 0 \end{cases} \iff x = y + z, \text{ d'où } \text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(\vec{e}_2 - \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2)$$

Les vecteurs  $\vec{e}_2 - \vec{e}_3$  et  $\vec{e}_1 + \vec{e}_2$  ne sont pas colinéaires, ils forment donc une famille libre, et par conséquent une base de  $\text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}})$ .

$\text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(-\vec{e}_1 + \vec{e}_2 + 4\vec{e}_3) \quad , \quad \text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(\vec{e}_2 - \vec{e}_3, \vec{e}_1 + \vec{e}_2)$

(b) Notons  $\vec{e}_1$  le vecteur de base de  $\text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}})$ ;  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$  les vecteurs de la base de  $\text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}})$ .  $(\vec{e}_2, \vec{e}_3)$  est libre en tant que base de  $\text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}})$ ; de plus  $\vec{e}_1 \notin \text{Vect}(\vec{e}_2, \vec{e}_3)$ , donc la famille  $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$  est libre. Comme elle est de cardinal 3 c'est une base de  $\mathbb{E}$ .

On a vu que  $u(\vec{e}_1) = -2\vec{e}_1$ ,  $u(\vec{e}_2) = \vec{e}_2$  et  $u(\vec{e}_3) = \vec{e}_3$  donc la matrice de  $u$  dans cette base est bien  $\begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

### 2. Recherche des racines carrées de $u$

(a) i. On a  $u \circ v = (v \circ v) \circ v = v \circ v \circ v = v \circ u$ .

ii. D'après la question précédente,  $u(v(\vec{e}_1)) = v(u(\vec{e}_1)) = v(-2\vec{e}_1) = -2v(\vec{e}_1)$ .

On en déduit que  $v(\vec{e}_1) \in \text{Ker}(u + 2\text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(\vec{e}_1)$  donc  $v(\vec{e}_1)$  et  $\vec{e}_1$  sont colinéaires.

iii. De même que pour  $\vec{e}_1$ , on a pour  $i = 2$  ou  $3$  :  $u(v(\vec{e}_i)) = v(u(\vec{e}_i)) = v(\vec{e}_i)$

On en déduit que  $v(\vec{e}_i) \in \text{Ker}(u - \text{id}_{\mathbb{E}}) = \text{Vect}(\vec{e}_2, \vec{e}_3)$ .

iv.  $v(\vec{e}_1)$  et  $\vec{e}_1$  sont colinéaires, donc il existe  $a \in \mathbb{R}$  tel que  $v(\vec{e}_1) = a\vec{e}_1$ .

De même  $v(\vec{e}_2) \in \text{Vect}(\vec{e}_2, \vec{e}_3)$  donc il existe  $(x, z) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $v(\vec{e}_2) = x\vec{e}_2 + z\vec{e}_3$ .

Enfin  $v(\vec{e}_3) \in \text{Vect}(\vec{e}_2, \vec{e}_3)$  donc il existe  $(y, t) \in \mathbb{R}^2$  tel que  $v(\vec{e}_3) = y\vec{e}_2 + t\vec{e}_3$ .

La matrice de  $v$  dans la base  $\mathcal{B}$  est donc  $\begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & x & y \\ 0 & z & t \end{pmatrix}$ .

v. Si  $v \circ v = u$ , alors  $\text{Mat}(v, \mathcal{B}') \times \text{Mat}(v, \mathcal{B}') = \text{Mat}(u, \mathcal{B}')$ , donc par identification des coefficients, on a  $a^2 = -2$ .

(b) Il n'existe pas d'endomorphisme  $v$  tel que  $v \circ v = u$  car il n'existe aucun réel de carré  $-2$ .

3. (a) i. Les vecteurs  $\vec{e}_1$  et  $u(\vec{e}_1)$  ne sont pas colinéaires donc la famille  $(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1))$  est libre.  
 ii.  $\vec{x}$  de coordonnées  $(a, b, c) \in \text{Vect}(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1)) \iff \exists(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  tels que  $\vec{x} = \alpha \vec{e}_1 + \beta u(\vec{e}_1)$ .

$$\iff \vec{x} = \left(\alpha + \frac{\beta}{2}\right) \vec{e}_1 + \frac{\beta}{2} \vec{e}_2 + 2\beta \vec{e}_3$$

$$\iff \begin{cases} \alpha + \frac{\beta}{2} = a \\ \frac{\beta}{2} = b \\ 2\beta = c \end{cases} \iff 4b - c = 0$$

Donc si  $4b - c = 0$ ,  $\vec{x} \in \text{Vect}(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1))$ , donc la famille  $(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1), \vec{x})$  est liée

et si  $4b - c \neq 0$ ,  $\vec{x} \notin \text{Vect}(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1))$ , comme la famille  $(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1))$  est libre, la famille  $(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1), \vec{x})$  est également libre.

Une famille de 3 vecteurs de  $\mathbb{E}$  est une base si et seulement si elle est libre, donc en conclusion :

$$\boxed{(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1), \vec{x}) \text{ est une base de } \mathbb{E} \iff 4b - c \neq 0}$$

- iii. Il suffit de constater que les coordonnées de  $\vec{e}_1$  ne vérifient pas l'équation  $4b - c = 0$ , ainsi  $(\vec{e}_1, u(\vec{e}_1), \vec{e}_1)$  est bien une base de  $\mathbb{E}$ .

- iv. La matrice de passage est  $P = \begin{pmatrix} 1 & 1/2 & 1 \\ 0 & 1/2 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$  et son inverse est  $P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -2/3 & 2/3 \\ 0 & 4/3 & -1/3 \end{pmatrix}$

La matrice  $A''$  est alors donnée par  $A'' = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

- (b) i.  $\text{Mat}(f, \mathcal{C}) = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$   $f((0, 1)) = (-1, 1)$ ; on constate que  $(0, 1)$  et  $f((0, 1))$  ne sont pas colinéaires donc forment une base de  $\mathbb{R}^2$ .

La matrice de passage de  $\mathcal{C}$  à  $\mathcal{C}'$  est  $Q = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , son inverse est  $Q^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ .

- ii. On a alors  $\text{Mat}(f, \mathcal{C}') = Q^{-1} \times \text{Mat}(f, \mathcal{C}) \times Q = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

- (c) i. On peut faire un calcul direct de  $R^{-1}$  qui prouve par la même occasion que  $R$  est inversible; toutefois on peut aussi faire le raisonnement suivant : les deux dernières colonnes de  $R$  ne sont pas proportionnelles (sinon les deux dernières de  $\text{Mat}(f, \mathcal{C}')$  le seraient) de plus  $(1, 0, 0) \notin \text{Vect}((0, 0, 1), (0, 1, 0))$  est évident, donc la matrice  $R$  est inversible.

Ce raisonnement ne dispense pas du calcul de  $R^{-1}$  :  $R^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$

- ii.  $R^{-1}A''R = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ , on peut aussi faire un calcul par blocs.

- (d)  $A$  est semblable à  $A''$ ;  $A''$  est semblable à  $A''' = R^{-1}A''R$ , donc  $A$  est semblable à  $A'''$  dont la diagonale est nulle.

Remarquons de la matrice de passage pour passer de  $A$  à  $A'''$  est égale à  $PR$  :

$$A''' = P^{-1}AP, A''' = R^{-1}A''R \text{ d'où } A''' = R^{-1}(P^{-1}AP)R = (PR)^{-1}A(PR)$$